

Hodnocení vedoucího bakalářské práce

Student: Živčák Adam
Téma: Plánování cesty pomocí Voronoiových diagramů (id 18391)
Vedoucí: Rozman Jaroslav, Ing., Ph.D., UITS FIT VUT

1. Informace k zadání

Práce byla lehce náročnější, protože vyžadovala nastudování Robotického operačního systému (ROS) a Voronoiových diagramů. S výsledkem práce jsem spokojen.

2. Práce s literaturou

Studentovi byla poskytnuta základní literatura, zbytek si obstarával sám. Vzhledem k tématu práce se většinou jedná o literaturu k ROS, což je pochopitelné.

3. Aktivita během řešení, konzultace, komunikace

Student byl během řešení nadprůměrně aktivní, na konzultace chodil pravidelně a byl připraven.

4. Aktivita při dokončování

Práce byla sice dokončena zavčas, ale finální podoba mohla být konzultována více.

5. Publikační činnost, ocenění

-

6. Souhrnné hodnocení

velmi dobře (B)

Jedná se o průměrně obtížné zadání, které bylo sice standardně vyřešeno, ale protože student byl nadprůměrně aktivní, navrhuji hodnocení stupněm B.

Prohlášení: Uděluji VUT v Brně souhlas ke zveřejnění tohoto hodnocení v listinné i elektronické formě.

V Brně dne: 30. května 2018

.....
podpis