



Základní technické parametry gravitačního dopravníku

- Hmotnost europalety: 100-1000 kg
- Rozměr europalety: 800-1200 (900-1300) mm
- Sklon: 2,5°
- Počet palet na: 7-11 (v odebrací zóně)
- Celkové rozměry: 11063,8x599,8 mm
- Šířka trati: 1010 mm
- Rozteč váleček: 300 mm
- Typ válečku: 1,450.JA.C.S12-1000
- Typ brzdících váleček: 4,2-4,095-1000

39	POLISŤNÝ KROUŽEK 15x4	-	-	0,01 kg	10
38	HLAČEK 500	-	-	0,05 kg	26
37	KOTĚVNI ŠROUB HL-V M12x150	-	-	0,05 kg	26
36	HLAČEK M16- 8	-	-	0,02 kg	28
35	ŠROUB M10x20- 4,8	-	-	0,02 kg	2
34	ŠROUB M10x20- 8,8	-	-	0,02 kg	2
33	HLAČEK M10- 8	-	-	0,01 kg	66
32	ŠROUB M10x20- 8,8	-	-	0,02 kg	70
31	PAKTA	-	-	kg	
30	VODÍTKO 2	-	-	0,6 kg	14
29	VODÍTKO 1	-	-	0,3 kg	2
28	ČEP D	-	-	0,04 kg	2
27	ČEP B	-	-	0,03 kg	2
26	ČEP C	-	-	0,4 kg	2
25	ČEP A	-	-	0,2 kg	2
24	ČEP D	-	-	0,2 kg	2
23	ČEP B	-	-	0,2 kg	2
22	ČEP C	-	-	0,2 kg	2
21	ČEP A	-	-	0,2 kg	2
20	ČEP D	-	-	0,2 kg	2
19	ČEP B	-	-	0,2 kg	2
18	ČEP C	-	-	0,2 kg	2
17	ČEP A	-	-	0,2 kg	2
16	ČEP D	-	-	0,2 kg	2
15	ČEP B	-	-	0,2 kg	2
14	ČEP C	-	-	0,2 kg	2
13	ČEP A	-	-	0,2 kg	2
12	ČEP D	-	-	0,2 kg	2
11	ČEP B	-	-	0,2 kg	2
10	ČEP C	-	-	0,2 kg	2
9	ČEP A	-	-	0,2 kg	2
8	ČEP D	-	-	0,2 kg	2
7	ČEP B	-	-	0,2 kg	2
6	ČEP C	-	-	0,2 kg	2
5	ČEP A	-	-	0,2 kg	2
4	ČEP D	-	-	0,2 kg	2
3	ČEP B	-	-	0,2 kg	2
2	ČEP C	-	-	0,2 kg	2
1	ČEP A	-	-	0,2 kg	2

```

0001 // Dalibor Plesnik
0002 //vypocet silovych reakci
0003 //-----
0004
0005 clear all
0006 clc
0007
0008 //Konstanty
0009 a = 45/1000;
0010 b = 55/1000;
0011 c = 120/1000;
0012 d = 1369/1000;
0013 e = 102/1000;
0014 f = 88/1000;
0015 alfa = 2.5;
0016 alfa_rad = (alfa/360)*2*pi;
0017 beta = 37;
0018 beta_rad = (beta/360)*2*pi;
0019 gama = 77;
0020 gama_rad = (gama/360)*2*pi;
0021 delta = 38.5;
0022 delta_rad = (delta/360)*2*pi;
0023 F1 = 758;
0024
0025 //matice soustavy A
0026 A = zeros(12,12);
0027 //dosazeni do matice A
0028 //1. radek
0029 A(1,1) = 1;
0030 A(1,3) = 1;
0031 //2. radek
0032 A(2,2) = 1;
0033 A(2,4) = 1;
0034 //3.radek
0035 A(3,2) = a;
0036 A(3,4) = a+b;
0037 //4. radek
0038 A(4,1) = -1;
0039 A(4,5) = 1;
0040 //5. radek
0041 A(5,2) = -1;
0042 A(5,6) = 1;
0043 //6. radek
0044 A(6,2) = -c*cos(beta_rad);
0045 A(6,1) = c*sin(beta_rad);
0046 //7. radek
0047 A(7,5) = -1;
0048 A(7,8) = 1;
0049 //8. radek
0050 A(8,7) = -1;
0051 A(8,6) = -1;
0052 A(8,9) = 1;
0053 //9. radek
0054 A(9,9) = d;
0055 //10. radek
0056 A(10,12) = -1;
0057 A(10,8) = -1;
0058 A(10,10) = 1;
0059 //11. radek
0060 A(11,9) = -1;
0061 A(11,11) = 1;
0062 //12. radek
0063 A(12,8) = -e*sin(gama_rad);
0064 A(12,9) = e*cos(gama_rad);
0065 A(12,12) = f*sin(delta_rad);
0066
0067 //vektor pravych stran
0068 b = zeros(12,1);
0069 //dosazeni do vektoru
0070 b(1,1)=F1*sin(alfa_rad);
0071 b(2,1)=F1*cos(alfa_rad);
0072 b(3,1)=0;
0073 b(4,1)=0;

```

```
0074 b(5,1)=0;
0075 b(6,1)=0;
0076 b(7,1)=0;
0077 b(8,1)=0;
0078 b(9,1)=0;
0079 b(10,1)=0;
0080 b(11,1)=0;
0081 b(12,1)=0;
0082
0083 //vypocet
0084 x_vektor = (A\b)
```